

# Hardwarenahe Programmierung in C/C++

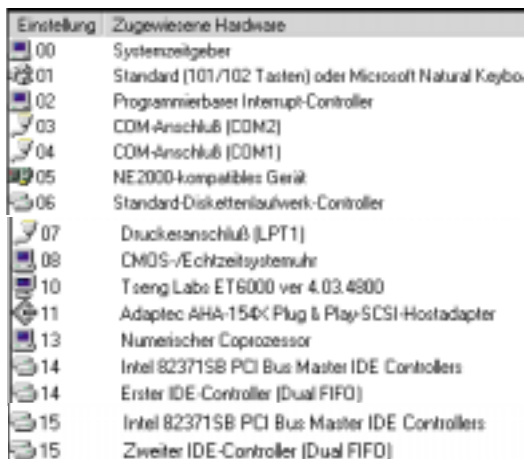
## Hardware-Ressourcen, Assembler

Christian Zahler

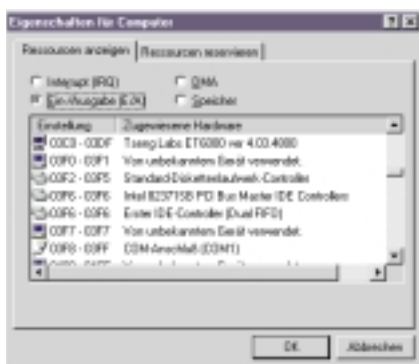
### Übersicht Hardware-Ressourcen

#### Übersicht Interrupts

[Systemsteuerung]-[System], Karteikarte „Geräte-Manager“, Doppelklick auf „Computer“:



#### Übersicht IO-Ports



#### Beispielprogramm für Interrupt 0x05: PrintScreen

```
#include <stdio.h>
#include <conio.h>
#include <dos.h>

void main()
{
    union REGS reg;
    char ch;
    printf("Programm zum Drucken des Bildschirminhalts\n");
    printf("Wollen Sie wirklich...? [j/n]\n");
    ch=getche();
    if (ch=='j')
        int86(5,&reg,&reg);
    getch();
    putchar('\n');
}
```

### Einige Assembler-Anweisungen im Überblick

zahl ...      2 Byte-Zahl (= 1 Word)

MOV register, zahl	move	verschiebt eine Zahl in ein Register (Laden einer Zahl aus dem Arbeitsspeicher)
--------------------	------	---

MOV zahl, register	move	verschiebt Registerinhalt in Zahl (Schreiben einer Zahl in den Arbeitsspeicher)
MOV register1, register2	move	verschiebt Registerinhalt in anderes Register
XCHG zahl1, register	exchange	tauscht die Inhalte von zahl1 und register aus
CMP register, zahl	compare	vergleicht eine Zahl mit dem Registerinhalt
JGE sprungmarke	jump if greater or equa	springt zu einer Sprungmarke, falls Registerinhalt größer oder gleich einem bestimmten Wert war
INC register	increment	erhöht den Wert des Registers um 1

#### Direkter Einbau von Assembler-Anweisungen in C mit asm

**Hinweis:** Nach Assembler-Anweisungen kein Semikolon (;)!

```
#include <stdio.h>
#include <dos.h>
#include <conio.h>

int max(int, int);

void main()
{
    printf("\nDie größere Zahl ist %d\n", max(3,5));
    getch();
}

int max(int zahl1, int zahl2)
{
    asm mov ax,zahl1
    asm cmp ax,zahl2
    asm jge ende
    asm mov ax,zahl2
    ende:
        return( AX);
}
```

Compilieren mit BCC -B ASM.C, damit Assembler-Befehle korrekt „übersetzt“ bzw. eingebunden werden.

#### Die Funktion \_\_emit\_\_

gestattet direkten Einbau von Bytefolgen in ein C-Programm

#### Ausschalten der Compiler-Warnungen

[Options]-[Compiler]-[Frequent Errors]- deaktivieren der Eintragung „Parameter ident is never used“

```
#include <stdio.h>
#include <dos.h>
#include <conio.h>

int max(int, int);

void main()
{
    printf("\nDie größere Zahl ist %d\n", max(3,5));
    getch();
}

int max(int zahl1, int zahl2)
{
    __emit__
}
```

```

(0x8B, 0x46, 0x04, /* MOV AX, [BP + 04] */
0x3B, 0x46, 0x06, /* CMP AX, [BP + 06] */
0x7D, 0x03, /* JGE ip + 3 */
0x8B, 0x46, 0x06); /* MOV AX, [BP + 06] */
return( AX);
}

```

### Beispiel zur Druckeransteuerung (INT 0x17)

#### INT 17 - PRINTER - OUTPUT CHARACTER

```

AH = 00h
AL = character
DX = printer port (0-3)

```

```
LPT1 .... 0
```

```
LPT2 .... 1
```

```
LPT3 .... 2
```

```
LPT4 .... 3
```

Return: AH = status bits

```

0 = time out
1 = unused
2 = unused
3 = I/O error
4 = selected
5 = out of paper
6 = acknowledge
7 = not busy

```

#### INT 17 - PRINTER - INITIALIZE

```

AH = 01h
DX = printer port (0-3)

```

Return: AH = status (see AH = 00h above)

#### INT 17 - PRINTER - GET STATUS

```

AH = 02h
DX = printer port (0-3)

```

Return: AH = status (see AH = 00h above)

```

#include <dos.h>
#include <stdio.h>
#include <conio.h>
/* Prototypen-Deklaration */
int p_ready(void);
void printstr(char *);
/* Registervariable definieren */
union REGS rg;

void main()
{
    if (p_ready())
    {
        printstr("\16Drucker OK KF!\n\r");
        /* Die Zahl 16 gibt im 1. Byte des Strings die
        Stringlänge an. \16, weil nur ein Byte belegt werden soll. */
    }
    else
    {
        printf("\n Drucker nicht bereit KF!\007\n");
    }
    getch();
} /* Ende Main */

/* Abfrage ob Drucker bereit */
int p_ready()
{
    rg.x.ax = 0x0200; /* AX für Druckerstatus initialisieren */
    rg.x.dx = 1; /* LPT 2 einstellen */
    int86(0x17, &rg, &rg); /* Drucker-Interrupt auslösen */
    if ((rg.x.ax & 0x6900)==0)
        return 1;
    else
        return 0;
}

void printstr(char *str)
{
    int i;
    for (i=1; i <= str[0]; i++)
    {
        rg.x.ax = str[i];
        rg.x.dx = 1;
        int86(0x17, &rg, &rg);
    }
}

```

## Selbstprogrammierte Interruptserviceroutine

### Beispielprogramm „Uhr“

#### INT 1C - CLOCK TICK

This interrupt is called (in the IBM) at the end of each time-update operation by the time-of-day routines. It normally points to an IRET.

Dieser Interrupt wird 18,2mal pro Sekunde vom System aufgerufen. Er kann daher mit dem Ticken einer Uhr verglichen werden.

Wenn ein Programm einen Interrupt installiert, dann muss am Ende des Programms unbedingt der alte Zustand wiederhergestellt werden. Die Variablen `alt_vec_1c` bzw. `alt_vec_9` speichern die Adressen der Interruptservice-Routinen für die Interrupts `0x1c` und `0x09`.

```

#include <stdio.h>
#include <dos.h>

#define BILD 0xb800 /*Bildschirmspeicherbeginn für VGA-Karte*/
#define POS 140
#define BLINK 0x0
#define FARBE ((0x40 < 8) + '0')

int display = 1;

void interrupt (*alt_vec_1c) ();
void interrupt (*alt_vec_9) ();

void interrupt zeit_func()
{
    long far *zeit_pt;
    long zeit, h, m, s;
    alt_vec_1c ();

    if (display)
    {
        zeit_pt = (long far *)MK_FP(0,0x46C); // MK_FP erzeugt far-Zeiger
        zeit = *zeit_pt * 10 / 182;
        h = zeit / 3600;
        m = zeit / 60 - h * 60;
        s = zeit - h * 3600 - m * 60;
        poke (BILD, 0 + POS, FARBE - '0');
        /* poke speichert integer-Wert an der Adresse */
        /* Syntax: poke (segment, offset, value); */
        poke (BILD, 2 + POS, FARBE | h / 10);
        poke (BILD, 4 + POS, FARBE | h % 10);
        poke (BILD, 6 + POS, FARBE | BLINK | ':' - '0');
        poke (BILD, 8 + POS, FARBE | m / 10);
        poke (BILD, 10 + POS, FARBE | m % 10);
        poke (BILD, 12 + POS, FARBE | BLINK | ':' - '0');
        poke (BILD, 14 + POS, FARBE | s / 10);
        poke (BILD, 16 + POS, FARBE | s % 10);
        poke (BILD, 18 + POS, FARBE - '0');
    }
}

void interrupt key_func()
{
    int count;
    alt_vec_9 ();
    if ((inportb(0x60) == 22)&&((peekb(0,0x417) & 12) == 12))
        // 0x60 ... Kenncode der Tastatur (Port-ID)
        // 22 ..... U-Taste
        {
            if (display)
            {
                for (count = 0; count < 10; count++)
                    poke(BILD, count * 2 + POS, 32 + peekb(BILD, POS-1) < 8);
                display=0;
            } // if (display)
            else display = 1;
        } // if inportb
}

void main(void)
{
    printf("UHR - Ein/Ausschalten mit Strg-Alt-U\n");
    alt_vec_1c = getvect(0x1C); /* Original-Timer-ISR sichern */
    setvect(0x1C, zeit_func); /* Neue ISR installieren */
    alt_vec_9 = getvect(0x9);
    setvect(0x9, key_func);
    keep(0, 8192/16);
}

```